

## DAFTAR PUSTAKA

- [1] Warta Pasar Ikan, “Pentingnya Peran Pemasaran Dalam Negeri Hasil Perikanan di dalam Mendukung Pembangunan Perikanan Nasional,” 2016. <https://wpi.kkp.go.id/?q=node/54> (accessed Nov. 22, 2022).
- [2] OECD, “Indonesia Overview 2021,” *OECD Econ. Surv.*, no. Maret, pp. 1-59. Diakses pada tanggal 6 September 2022., 2021, [Online]. Available: <http://www.oecd.org/economy/indonesia-economic-snapshot/>
- [3] M. A. Rizaty, “Produksi Budi Daya Perairan Indonesia Terbesar Kedua di Asia,” *Databoks*, 2021. <https://databoks.katadata.co.id/datapublish/2021/08/30/produksi-budi-daya-perairan-indonesia-terbesar-kedua-di-asia>
- [4] B. P. Statistik, “Persentase Tenaga Kerja Informal Sektor Pertanian (Persen), 2020-2022,” *Https://Www.Bps.Go.Id/*, 2022. <https://www.bps.go.id/indicator/6/1171/1/persentase-tenaga-kerja-informal-sektor-pertanian.html>
- [5] Widodo, “Morfologi dan klasifikasi ikan lele,” *Angew. Chemie Int. Ed.* 6(11), 951–952., vol. 13, no. April, pp. 15–38, 2018.
- [6] T. Rahim, Hasim, and R. Tuiyo, “Pengaruh Salinitas Berbeda terhadap Pertumbuhan dan Tingkat Kelangsungan Hidup Benih Ikan Nila Merah (*Oreochromis Niloticus*),” *J. Ilm. Perikan. dan Kelaut.*, vol. 3, no. 1, pp. 39–43, 2015.
- [7] M. H. Friska Sitio, D. Jubaedah, and M. Syaifudin, “KELANGSUNGAN HIDUP DAN PERTUMBUHAN BENIH IKAN LELE (*Clarias sp.*) PADA SALINITAS MEDIA YANG BERBEDA,” *J. Akuakultur Rawa Indones.*, vol. 5, no. 1, pp. 83–96, 2017, doi: 10.36706/jari.v5i1.5810.
- [8] A. P. Rihi, “299881-Pengaruh-Pemberian-Pakan-Alami-Dan-Buata-D1B78F98,” *Bioedu*, vol. 4, no. 2, pp. 56–62, 2019.
- [9] Gibran Huzafah dan Chrisna Aditya, “eFeeder untuk Ikan,” 2022. <https://efishery.com/products/solusi-untuk-pembudidaya-ikan/>
- [10] A. S. Dabit, A. E. Lianto, S. A. Branta, F. B. Laksono, A. R. Prabowo, and N. Muhayat, “Perancangan Kapal Tanpa Awak Penebar Pakan Ikan di

- Wilayah Pesisir Pantai Berbasis Microcontroller Arduino,” *Mek. Maj. Ilm. Mek.*, vol. 19, no. 2, p. 74, 2020, doi: 10.20961/mekanika.v19i2.43671.
- [11] E. Alfianto, B. C. T A, and A. Sa'diyah, “Rancang Bangun Alat Pemberi Pakan Ikan Gurami Otomatis Dengan Memanfaatkan Gerak Rotasi,” *J. Ilm. Teknol. Inf. dan Robot.*, vol. 1, no. 2, pp. 17–21, 2019, doi: 10.33005/jifti.v1i2.17.
- [12] A. Sudaryanto, M. R. Udin, A. Kridoyono, and M. Sidqon, “Desain Sistem Monitoring Sisa Pakan Menggunakan Sensor Ultrasonik Pada Alat Pemberi Makan Ikan Otomatis,” *J. Fokus Elektroda Energi List. Telekomun. Komputer, Elektron. dan Kendali*), vol. 7, no. 1, p. 23, 2022, doi: 10.33772/jfe.v7i1.23562.
- [13] H. Himawan and M. Yanu F, “Pengembangan Alat Pemberi Makan Ikan Otomatis Menggunakan Arduino Terintegrasi Berbasis Iot,” *Telematika*, vol. 15, no. 2, p. 87, 2018, doi: 10.31315/telematika.v15i2.3122.
- [14] M. W. Baihaqi, “Sistem Pemberi Pakan Ikan Otomatis Pada Ikan Nila Berbasis Internet Of Thing (IoT),” *J. Tek. Elektro*, vol. 12, no. 2, pp. 1–16, 2020, [Online]. Available: <http://eprints.uty.ac.id/4856/>
- [15] F. Ramadhan and W. D. Aryawan, “Pembuatan Detail Desain Unmanned Surface Vehicle (USV) untuk Monitoring Wilayah Perairan Indonesia,” *J. Tek. ITS*, vol. 6, no. 2, pp. 2–7, 2017, doi: 10.12962/j23373539.v6i2.27927.
- [16] O. Guntur and D. Nugroho, “Studi Perancangan Steering System Pada Unmanned Surface Attack Boat ( Usab ) 9 Meter Berbasis Micro Controller,” 2012.
- [17] Rikho Yusuf Abadi, “Unmanned Surface Vehicle Untuk PEMETAAN KEDALAMAN AIR MENGGUNAKAN NAVIGASI GPS,” 2018.
- [18] I. M. Salvemini, “Global Positioning System.” <https://www.sciencedirect.com/topics/agricultural-and-biological-sciences/global-positioning-system> (accessed Nov. 22, 2022).
- [19] L. S. Justicia, F. Rosell, and M. Mayer, “Performance of GPS units for deployment on semiaquatic animals,” *PLoS One*, vol. 13, no. 12, pp. 1–16, 2018, doi: 10.1371/journal.pone.0207938.
- [20] N. Made, R. Ratih, D. Suwardhi, J. Teknik, and F. Ilmu, “Pembangunan

- Sistem Penentuan Posisi dan Navigasi Berbasis Sistem Unmanned Surface Vehicle ( USV ) untuk Survei Batimetri,” *J. Itenas Rekayasa ISSN 1410-3125*, vol. XVIII, no. 1, pp. 9–22, 2014.
- [21] R. B. Langley, “Dilution of Precision,” *GPS World*, vol. 10, no. May, pp. 52–59, 1999, [Online]. Available: [http://www.ceri.memphis.edu/people/rsmalley/ESCI7355/gpsworld\\_may99.pdf](http://www.ceri.memphis.edu/people/rsmalley/ESCI7355/gpsworld_may99.pdf)
- [22] S. Jyothirmaye, V. S. Srinivas, and B. Ramu, “Fast Satellite Selection Techniques,” *2019 URSI Asia-Pacific Radio Sci. Conf.*, no. March, pp. 1–4, 2019.
- [23] S. Sembiring and K. Exaudi, “Perancangan Robot Kapal Dengan Perilaku Menghindari Rintangan,” pp. 117–124, 2012.
- [24] A. S. Taufik, “Sistem Navigasi Waypoint pada Autonomous Mobile Robot,” *J. Mhs. TEUB*, vol. 1, no. 1, pp. 1–6, 2013, [Online]. Available: <http://elektro.studentjournal.ub.ac.id/index.php/teub/article/view/7>
- [25] M. W. Busby and M. A. Benson, “Grid method of determining mean flow-distance in a drainage basin,” *Int. Assoc. Sci. Hydrol. Bull.*, vol. 5, no. 4, pp. 32–36, 1960, doi: 10.1080/02626666009493188.
- [26] C. R. Srinivasan, B. Rajesh, P. Saikalyan, K. Premsagar, and E. S. Yadav, “A review on the different types of internet of things (IoT),” *J. Adv. Res. Dyn. Control Syst.*, vol. 11, no. 1, pp. 154–158, 2019.